Seat	No.:	Enrolment No
	GUJARAT TECHNOLOG DIPLOMA ENGINEERING - SEMESTER-V	
•	ject Code: 360904	Date: 02-12-2014
Tim	ject Name: Microprocessor and Cont ne: 02:30 pm - 05:00 pm	rol System Component Total Marks: 70
Instr	 Attempt all questions. Make suitable assumptions wherever nec Figures to the right indicate full marks. English version is considered to be Authen 	•
.1 (a	a) Explain following types of control systems	s with suitable example 07

0.1 1 Proportionate Control 2 Derivative Control 3 Integral Control Explain Proportionate derivative control and proportionate integral control (b) 07 with characteristics. 0.2 (a) **07** State and explain types of open loop and closed loop systems. (b) Compare open loop and closed loop systems. 07 (b) Explain with diagram the A.C. position control system. **07** Q.3 Explain with diagram the speed regulator of D.C. Motor. **07** (a) Explain D.C. servo motor with construction, working and torque-speed **07** (b) characteristic. State the advantages and disadvantages of the same. OR 0.3 Explain construction and working of stepper motor with suitable diagrams. **07** (a) With schematic diagram explain servo voltage stabilizer. 07 (b) Explain position control system using synchro transmitter and receiver. 0.4 07 (a) Explain generalized architecture of microprocessor. **07** (b) **Q.** 4 (a) **07** State and explain different types of memories. (b) Draw pin diagram of 8085 microprocessor and explain pin functions. 07 Explain different registers used in 8085 microprocessor. 0.5 07 (a) Explain any data transfer techniques. **07** (b) OR Q.5 Explain selection of I/O ports and Timer resistors in 8155. 07 (a) Explain with block diagram the temperature control of furnace using micro (b) **07** processor.

ગુજરાતી

પ્રશ્ન. ૧	અ	નિચે દર્શાવેલ કંટ્રોલ સિસ્ટમના પ્રકારોને સુસંગત ઉદાહરણો દ્વારા સમજાવો. 1 પ્રપોર્શનેટ કંટ્રોલ 2 ડેરીવેટીવ કંટ્રોલ 3 ઇન્ટીગ્રલ કંટ્રોલ	0.9	
	બ	પ્રપોર્શનેટ-ડેરીવેટીવ કંટ્રોલ અને પ્રપોર્શનેટ - ઇન્ટીગ્રલ કંટ્રોલ તેઓની લાક્ષણિકતા સાથે સમજાવો.	೦೨	
પ્રશ્ન. ર	અ	વિવિધ પ્રકારની ઓપન-લુપ અને ક્લોઝ્ડ-લુપ સીસ્ટમ્સ વર્ણવો.	೦೨	
		ઓપન-લુપ અને ક્લોઝ્ડ-લુપ સીસ્ટમ્સની સરખામણી કરો.	೦೨	
		અથવા		
	બ	આકૃતિ સહ એ.સી. પોઝીશન કંટ્રોલ સિસ્ટમ સમજાવો.	0.9	
પ્રશ્ન. 3	અ	ડી.સી. મોટરના ગતી નિયંત્રણ માટેની રીત આકૃતિ સહ વર્ણવો.	0.9	
	બ	ડી.સી. સર્વો મોટરની રચના, કાર્ય અને તેની ટોર્ક-સ્પીડ લાક્ષણિકતા વર્ણવો	೦೨	
		અને તેના ફાયદા અને ગેરફાયદા જણાવો.		
		અથવા		
પ્રશ્ન. 3	અ	સ્ટેપર મોટરની રચના અને તેનુ કાર્ય આકૃતિ સહ વર્ણવો.	೦೨	
	બ	સર્વો વોલ્ટેજ સ્ટેબીલાઇઝર રેખાકૃતિ સહ વર્ણવો.	೦೨	
પ્રક્ષ. ૪	અ	સર્વો ટ્રાન્સમીટર અને રીસીવર દ્વારા પોઝીશન કંટ્રોલ સમજાવો.	09	
	બ	માઇક્રોપ્રોસેસરનુ સામાન્ય આર્કીટેક્ચર સમજાવો.	೦೨	
અથવા				
પ્રશ્ન. ૪	અ	મેમરીના પ્રકારો જણાવો અને સમજાવો	೦೨	
	બ	8085 માઇક્રોપ્રોસેસરનો પીન-ડાયાગ્રામ દોરો અને દરેક પીન નુ કાર્ય સમજાવો.	೦೨	
પ્રક્ષ. પ	અ	8085 માઇક્રોપ્રોસેસરમા વપરાતા વિવિધ રેઝીસ્ટર્સ સમજાવો.	೦೨	
	બ	ડેટા ટ્રાન્સફરની વિવિધ રીતો સમજાવો.	೦೨	
		અથવા		
પ્રશ્ન. પ	અ	8155 મા આવેલ ઇનપુટ/ આઉટપુટ પોર્ટસ અને ટાઇમર રેઝીસ્ટર્સ સમજાવો.	೦೨	
	બ	ફરનેસનુ તાપમાન નિયંત્રણ માઇક્રોપ્રોસેસરનો ઉપિયોગ કરી મેળવવાની રીત	೦೨	
		બ્લોક ડાયાગ્રામની મદદથી સમજાવો.		
